



— 禾川股份 —

# SV-X3系列驱动器参数简表

## 基本通用参数

参数编号	参数	概要
2.0	控制模式选择	控制模式和指令模式的相关参数
3.0	指令模式选择	
4.0	通信地址	
8.0	上位通信方式的选择	RS-485 和绝对式编码器的相关参数
11.0	RS485 通信最小响应时间	
257.0	绝对式系统的选择	
67.0	驱动禁止输入的种类选择	
67.1	驱动禁止输入时减速方法的选择	驱动输入禁止的相关参数
67.2	驱动禁止输入时停止状态的选择	
67.3	驱动禁止输入时位置偏差计数器保持的选择	
144.0	转矩指令限制值使用的有无	转矩极限的相关参数
144.1	转矩限制状态输出模式选择	
147.0	转矩指令限制值 1	
148.0	转矩指令限制值 2	
151.0	即时停止时转矩指令限制值	安全停止的相关参数
224.0	伺服 OFF 时减速停止种类选择	
224.1	伺服 OFF 时减速停止解除原因	
224.2	控制电源减压异常时减速停止使用的有无	
226.0	伺服 OFF 时减速停止动作时间	
227.0	伺服 OFF 时减速停止解除转速	
228.0	控制电源减压异常时减速停止动作时间	
237.0	伺服 OFF 延迟时间	
272.1	编码器输出逻辑	编码器脉冲输出的相关参数
276.0	编码器脉冲输出分频数 分子	
278.0	编码器脉冲输出分频数 分母	

## 脉冲位置控制相关参数

参数编号	参数	说明
控制模式相关参数		
2.0	控制模式选择	设定为“0”
3.0	指令模式选择	设定为“1”
32.0	脉冲序列指令 输入模式	选择以下中的 1 个 “0”：脉冲/方向 “1”：直角相位差 “2”：CCW/CW
34.0	指令分频数 (分子)	设定方位为“1~65535”
36.0	指令分频数 (分母)	设定为“(上位控制装置的输出脉冲数)/4”
运行相关参数		
32.1	脉冲序列指令输入 旋转方向	0：正转指令；CW；反转指令；CCW 1：正转指令；CCW；反转指令；CW
32.3	脉冲序列逻辑选择	选择脉冲序列的逻辑
33.0	脉冲序列指令 输入滤波器选择	减轻输入指令脉冲干扰引发的误动作
64.0	定位结束判定方式	指定定位结束的条件
68.0	定位结束 范围	
69.0	定位结束 速度	
70.0	定位结束 脉冲序列指令输入 (速度)	
71.0	定位结束 检出延迟时间	
66.0	位置指令平滑化滤波器 1 的使用与否	减振滤波器的设定。 用于加速、减速指令过高时或定位时装置的 共振抑制。
66.1	位置指令平滑化滤波器 2 的使用与否	
80.0	位置指令平滑化滤波器 1 移动平均次数	
81.0	位置指令平滑化滤波器 2 移动平均次数	

## 模拟量速度控制相关参数

参数编号	参数	操作值
控制模式相关参数		
2.0	控制模式选择	设定为“1”
3.0	指令模式选择	设定为“2”
运行模式相关参数		
48.0	模拟量速度指令 输入滤波定数 (分子)	滤除输入指令电压的干扰成分。 请与参数 62.1 配合使用。
49.0	模拟量速度指令 输入滤波定数 (分母)	
50.0	模拟量速度指令 输入增益 (分子)	设定最大指令输入电压 (±10V) 下的转速。
51.0	模拟量速度指令 输入增益 (分母)	
52.0	模拟量速度指令 CCW 速度限制值 (分子)	设定 CCW 旋转时的转速限制值。
53.0	模拟量速度指令 CCW 速度限制值 (分母)	
54.0	模拟量速度指令 CW 速度限制值 (分子)	设定 CW 旋转时的转速限制值。
55.0	模拟量速度指令 CW 速度限制值 (分母)	
60.0	模拟量速度指令 固定偏置值	通过调整使得指令输入 0V 时, 电机速度为 0[r/min]。 请与参数 62.2 配合使用
62.0	模拟量速度指令 旋转方向	0：正电压；CW；负电压；CCW 1：正电压；CCW；负电压；CW
62.1	模拟量速度指令 输入滤波器的使用选择	请与参数 48.0,49.0 配合使用。
62.2	模拟量速度指令 偏置量调整方式的选择	请与参数 60.0 配合使用。
77.0	速度指令平滑滤波器的使用有无	请与参数 78.0 配合使用。
78.0	速度指令平滑滤波器移动的平均时间	在抑制电机的速度不稳定时使用。 请与参数 77.0 配合使用。

## 内部速度控制相关参数

参数编号	概要	说明
控制模式相关参数		
2.0	选择控制模式	设定为“1”
3.0	选择指令模式	设定为“3”
388.0	内部速度指令的种类	设定为“1”
运行速度相关的参数		
390.0	加速时间 (注 1)	初始值：1000 [ms]
391.0	减速时间 (注 2)	初始值：1000 [ms]
392.0	目标速度 1	初始值：500 [r/min]
393.0	目标速度 2	初始值：1000 [r/min]
394.0	目标速度 3	初始值：1500 [r/min]
395.0	目标速度 4	初始值：2000 [r/min]
396.0	目标速度 5	初始值：2500 [r/min]
397.0	目标速度 6	初始值：3000 [r/min]
398.0	目标速度 7	初始值：4000 (200W~750W电机) [r/min] 3000 (1kW~2kW电机) [r/min]
399.0	目标速度 8	初始值：额定转速

## 模拟量转矩控制相关参数

参数编号	概要	说明
控制模式相关参数		
2.0	选择控制模式	设定为“2”
3.0	选择指令模式	设定为“2”
运行速度相关的参数		
152.0	模拟量转矩指令 速度限制值[rpm]	设定速度限制值。
288.0	模拟量转矩指令 输入滤波器定数 (分子)	滤除输入指令电压的干扰成分。 请与参数 302.1 配合使用。
289.0	模拟量转矩指令 输入滤波器定数 (分母)	
290.0	模拟量转矩指令 输入增益 (分子)	设定最大指令输入电压 (±10V) 中的转矩。
291.0	模拟量转矩指令 输入增益 (分母)	
292.0	模拟量转矩指令 CCW 转矩限制值 (分子)	设定 CCW 旋转时的转矩限制值。
293.0	模拟量转矩指令 CCW 转矩限制值 (分母)	
294.0	模拟量转矩指令 CW 转矩限制值 (分子)	设定 CW 旋转时的转矩限制值。
295.0	模拟量转矩指令 CW 转矩限制值 (分母)	
300.0	模拟量转矩指令 固定偏置值	通过调整使得指令输入为 0V 时电机转矩指令值为 0[0.1%]。 请与参数 302.2 配合使用。
302.0	模拟量转矩指令 旋转方向	0：正电压；CW；负电压；CCW 1：正电压；CCW；负电压；CW
302.1	模拟量转矩指令 选择输入滤波的使用	请与参数 288.0, 289.0 配合使用。
302.2	模拟量转矩指令 选择偏置量调整方式	请与参数 300.0 配合使用。